

**Proyecto Fin de Carrera de: OUADIE SABRI
Ingeniería de Telecomunicaciones**

**TÍTULO DEL PROYECTO: PROGRAMACIÓN EN EL ENTORNO CUDA
EN APLICACIONES DE MECÁNICA COMPUTACIONAL.**

**Tutor: Prof. D. José Antonio SANZ HERRERA
Dpto. Mecánica de los Medios Continuos, Teoría de
Estructuras e Ingeniería del Terreno.**

**ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIEROS
UNIVERSIDAD DE SEVILLA
Noviembre 2010.**

*Wir müssen wissen.
Wir werden wissen.*

David Hilbert (1862-1943)

PRIMERA PARTE: INTRODUCCIÓN:	3
1. <i>ALCANCE DEL PROYECTO:</i>	5
2. <i>PROGRAMACIÓN EN PARALELO:</i>	6
3. <i>CPU Vs. GPU</i>	8
SEGUNDA PARTE: TECNOLOGÍA CUDA	12
I. CUDA	13
1. <i>MODELO DE MEMORIA CUDA</i>	15
2. <i>MODELO DE HILOS EN CUDA</i>	19
3. <i>MODELO DE PROGRAMACIÓN CUDA</i>	22
II. SOFTWARE CUDA	27
1. <i>HERRAMIENTAS DE PROGRAMACIÓN CUDA:</i>	27
2. <i>INSTALACIÓN DE LAS HERRAMIENTAS DE DESARROLLO CUDA</i>	27
3. <i>BIBLIOTECA CUBLAS y CUFFT</i>	31
III. HARDWARE CUDA	34
1. <i>FAMILIA GEFORCE</i>	34
2. <i>FAMILIA QUADRO</i>	34
3. <i>FAMILIA TESLA</i>	35
4. <i>ANEXOS:</i>	42
IV. CAPACIDAD COMPUTACIONAL:	45
1. <i>ESTÁNDAR DE COMA FLOTANTE:</i>	47
2. <i>PRECISIÓN SIMPLE EN DISPOSITIVOS DE CAPACIDAD COMPUTACIONAL 1.X:</i>	48
3. <i>PRECISIÓN DOBLE EN DISPOSITIVOS DE CAPACIDAD COMPUTACIONAL 1.X:</i>	49
4. <i>DISPOSITIVOS DE CAPACIDAD COMPUTACIONAL TIPO 1.X:</i>	50
5. <i>DISPOSITIVOS DE CAPACIDAD COMPUTACIONAL 2.0:</i>	55
V. SOLUCIÓN ADOPTADA	59
1. <i>CONFIGURACIÓN BASADA EN TESLA SUGERIDA</i>	59
2. <i>SOLUCIÓN INICIAL: Dell Optiplex 745+GeForce 8800.</i>	62
3. <i>SOLUCIÓN TRANSITORIA: PC clónico+GeForce 9500 GT.</i>	63
4. <i>SOLUCIÓN ADOPTADA: Dell studio xps+GeForce 260 GTX</i>	65
5. <i>ANEXOS:</i>	68
TERCERA PARTE: CÓDIGO DEL PROYECTO	73
I. PROBLEMA FÍSICO: ECUACIÓN DEL CALOR	74
1. <i>DESCRIPCIÓN DEL PROBLEMA FÍSICO:</i>	74
2. <i>ANÁLISIS TEÓRICO DEL PROBLEMA:</i>	74
3. <i>MÉTODO DE LOS ELEMENTOS FINITOS:</i>	80
II. ANÁLISIS DEL CÓDIGO MATLAB DE PARTIDA EN CPU	83
1. <i>MALLADO</i>	83
2. <i>CÓDIGO SECUENCIAL</i>	84
3. <i>BUCLAS E IDENTIFICACIÓN DE CUELLOS DE BOTELLA (BLOQUES)</i>	85
4. <i>ANEXOS</i>	87
III. ALGORITMO SOLVER: RESOLUCIÓN DEL SISTEMA A*X=B	89
1. <i>MÉTODOS DIRECTOS</i>	89
2. <i>MÉTODOS ITERATIVOS</i>	94
3. <i>CONCLUSIÓN:</i>	107
IV. MATRICES DISPERSAS (SPARSE)	108
1. <i>FORMATO DE ALMACENAMIENTO DE MATRICES EN ARCHIVO MATRIX MARKET (MM)</i>	108
2. <i>FORMATOS ADICIONALES PARA MATRICES DISPERSAS</i>	110

3. CONCLUSIÓN:	114
V. OPTIMIZACIÓN PARA COMPUTACIÓN GPU EN CUDA	116
1. OPTIMIZACIÓN EN CUDA.....	116
2. ANÁLISIS DE ALGUNAS RECOMENDACIONES	118
VI. ESTRATEGIA CPU GPU ADOPTADA	125
VII. CÓDIGO BLOQUE I: SOLVER	126
1. REORDENAMIENTO DEL SISTEMA:	127
2. IMPLEMENTACIÓN DEL SOLVER:.....	130
3. CONCLUSIONES:.....	140
4. ANEXOS:.....	141
VIII. CÓDIGO BLOQUE II: GENERACIÓN DE LA MATRIZ DE RIGIDEZ A.....	146
1. PUNTO DE PARTIDA:.....	146
2. MODELO MATEMÁTICO Y SIMPLIFICACIONES.....	147
3. ALGORITMO DE GENERACIÓN	149
4. ALGORITMO DE SIMPLIFICACIÓN	151
5. PRUEBAS Y OBSERVACIONES	155
IX. CÓDIGO BLOQUE III: VECTOR DE TÉRMINOS INDEPENDIENTES	157
1. ALGORITMO.....	158
2. OBSERVACIONES.....	161
PRUEBAS, RESULTADOS Y CONCLUSIONES	162
I. PRUEBAS:	163
METODOLOGÍA:.....	163
II. RESULTADOS:	169
1. <i>Tablas resumen de resultados:</i>	169
2. REPRESENTACIONES:	172
III. CONCLUSIONES:.....	175
1. RESUMEN:.....	178
2. DIFICULTADES:	179
3. OBSERVACIONES FINALES, RECOMENDACIONES y MEJoras POTENCIALES:.....	180
IV. ANEXOS:	181
BIBLIOGRAFÍA:	182