

# Índice

<b>1. Introducción .....</b>	<b>6</b>
1.1. Panorama energético mundial .....	6
1.2. El hidrógeno .....	6
<b>2. Visión actual de los vehículos eléctricos y su tecnología.....</b>	<b>9</b>
2.1. Vehículos alimentados por célula de combustible .....	9
2.2. Configuración básica de los vehículos de célula de combustible.....	13
<b>3. Objetivos del Proyecto .....</b>	<b>16</b>
3.1 El Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática.....	16
3.2 Motivación del Proyecto Fin de Carrera.....	18
3.3 Características de los ensayos.....	19
3.3.1 El ciclo SAE J-227.....	19
3.3.2 El ciclo ECE-15.....	20
3.3.3 Otros ciclos .....	20
3.4 Calculo del par en el eje del motor de la bancada.....	21
3.4.1 Ecuación fundamental del movimiento longitudinal .....	21
3.4.2 Ecuaciones para el cálculo del par a suministrar por el motor .....	22
3.4.3 Cálculo del par en el eje de la bancada.....	24
3.4.4 Cálculo de la referencia de par para el sistema de control .....	25

3.4.5 Escalado de la potencia de la bancada .....	26
3.3 Configuración de equipos y sistema de control.....	27
3.4 Características de los equipos necesarios .....	28
<b>4. Estado de la técnica de los vehículos híbridos .....</b>	<b>31</b>
4.1 Sistemas de almacenamiento de energía.....	31
4.1.1 Clasificación general de los sistemas de almacenamiento .....	31
4.1.2 Sistemas electroquímicos .....	32
4.1.3 Supercondensadores .....	39
4.1.4 Sistemas mecánicos.....	41
4.2 Células de combustible .....	47
4.3. Sistemas de tracción.....	49
4.3.1 Motores DC con escobillas .....	49
4.3.2 Motor DC sin escobillas (BLDC).....	50
4.3.3 Motores Síncronos de imanes permanentes (PMSM).....	51
4.3.4 Motor de inducción.....	52
4.3.5 Ventajas e Inconvenientes .....	53
<b>5. Selección de los equipos de la bancada.....</b>	<b>55</b>
5.1 Célula de combustible.....	55
5.2. Diodo anti-retorno.....	58

5.3. Convertidor DC/DC reductor para la Célula de combustible .....	59
5.4. Baterías inteligentes: Nickel-Metal Hydride Smart VH module.....	64
5.5. Carga/Resistencia electrónica.....	73
5.6. Motor Eléctrico (Lado vehículo).....	74
5.7. Controlador Motor (Lado vehículo) .....	76
5.8. Medidor de par .....	77
5.9. Motor -Freno .....	78
5.10. Convertidores de frecuencia del sistema de frenado .....	79
5.10.1. Convertidores de frecuencia .....	79
5.10.2. Interface Unit P01-0035 2T-4T.....	85
5.10.3. Inductancias de filtrado y filtrado regenerativo.....	86
5.10.4. Tarjeta de encoder ES836.....	86
5.11. Resumen de características de los equipos.....	87
<b>6. Armario Eléctrico para los convertidores de frecuencia .....</b>	<b>89</b>
<b>7. Diseño mecánico de la bancada y de los soportes .....</b>	<b>96</b>
7.1. Características generales .....	96
7.2. Análisis estático y dinámico.....	96
7.3. Montaje y disposición de los componentes.....	97
7.4. Fabricación de la bancada.....	98

7.5. Soporte del motor .....	99
7.6. Soporte transductor de par en eje .....	102
<b>8. Instrumentación y sistema de adquisición de datos.....</b>	<b>105</b>
<b>9. Panel de control del operador.....</b>	<b>113</b>
<b>10. Conclusiones .....</b>	<b>115</b>
<b>11. Bibliografía .....</b>	<b>117</b>
<b>ANEXO : Presupuestos .....</b>	<b>118</b>

