

MPPC 001. Controlador de motores paso a paso simple

Características técnicas

Condiciones Máximas

Tensión de alimentación	0 a +7v.
Tensiones de entrada	-2.5 a $v_{cc} + V_{cc}+1v$
Corriente de salida	100mA
Temperatura ambiente con alimentación	-65 a +125° c

Condiciones recomendadas de operación:

Parámetro	Min.	Nom.	Max.	
Vcc	4.75	5	5.25	v
Tamb	0	25	75	° c
Ancho de pulso mínimo de la señal de reloj	15			nseg
La entrada de reloj será válida después de la subida de la alimentación a los			100	nseg
Nivel alto de las entradas	2		Vcc+1	v
Nivel bajo de las entradas	-1		0.8	v
Tensión de salida en alto	2.4			v
Tensión de salida en bajo			0.5	v
Corriente máxima de salida con las salidas deshabilitadas			10	m A

Definición de pines:

Pin	Nombre	E/S	Descripción
1	Reloj	E	Cada vez que esta señal pasa de 0 a 1 produce el avance de un paso en el motor en el sentido determinado por el pin de izq/der.
2	Izq , /der	E	Establece el sentido de giro.
3	Comp1	E	Entrada para operacional de control de corriente por switching para las salidas 0 y 1.
4	Comp2	E	Entrada para operacional de control de corriente por switching para las salidas 2 y 3.
5	1/2 paso	E	En "1" genera una secuencia de control de 1/2 paso, en "0" genera una secuencia de 4 estados.
6	N.C.		
7	N.C.		
8	N.C.		
9	N.C.		

10	GND		0v. Tierra.
11	/habilitacion	E	En "0" habilita las salidas del circuito integrado, en "1" las des habilita.
12	Sal3	S	Salida de excitación 3
13	Sal2	S	Salida de excitación 2
14	N.C.		
15	N.C.		
16	N.C.		
17	N.C.		
18	Sal1	S	Salida de excitación 1
19	Sal0	S	Salida de excitación 0
20	Vcc		+4.75 a +5.25 volt