

BIBLIOGRAFÍA

- [1] R. de Agar, "Control Automático de un vehículo autónomo bajo el sistema operativo GNU/Linux. Implementación de drivers y software de control", 2002.
- [2] V. Blanco, "Controlador empotrado para el vehículo autónomo ROMEO 4R", 2003.
- [3] J. Ferrúz, "Apuntes de cátedra sobre POSIX y programación en tiempo real", 2004.
- [4] B. Mc Carty, "Learning Debian GNU/Linux", O'Reilly, 1999.
- [5] "Timesys Linux Real Time User's Guide", Timesys Corporation, 2002.
- [6] E. Hernández, J. Hernández, M. Lizandra, "C++ estándar", Paraninfo Thomson Learning, Diciembre de 2001.