

Archivo índice

El Proyecto Fin de Carrera de Francisco M. Barragán Rodríguez “*Implementación Software de la capa de gestión de dispositivos del robot terrestre ROMEO-4R*” consta de varios archivos, los cuales se ensamblarán en el siguiente orden:

- Portada e Indices.pdf
- Capítulo 1.pdf
- Capítulo 2.pdf
- Capítulo 3.pdf
- Capítulo 4.pdf
- Capítulo 5.pdf
- Apéndice A.pdf
- Apéndice B.pdf
- Bibliografía.pdf
- Final.pdf

Por ultimo, se dispone de un archivo llamado “Proyecto Fin de Carrera.pdf” que contiene el Proyecto completo totalmente ensamblado.