

# Bibliografía

---

- Aníbal Ollero. “*Robótica: Manipuladores y robots móviles*”. 2001.
- Antidio Viguria, Iván Maza. “*Arquitectura para múltiples robots heterogéneos*”. 2006.
- Rafael Martín de Agar Tirado. Proyecto Fin de Carrera “*Control automático de un vehículo autónomo bajo el sistema operativo GNU/Linux. Implementación de drivers y software de control*”. 2002.
- Antidio Viguria Jiménez. Proyecto Fin de Carrera “*Sistema de sensores de ultrasonidos para navegación autónoma*”. 2004.
- David Gómez Esteban. Proyecto Fin de Carrera “*Seguimiento de objetos móviles y evitación de obstáculos en ROMEO-4R*”. 2002.
- Proyecto COMETS “*Functional Specification of the Real-Time Communications API: Real-time coordination and control of multiple heterogeneous unmanned aerial vehicles*”. 2005.
- Escuela Superior de Ingenieros de Sevilla. Apuntes de la asignatura “*Sistemas informáticos en tiempo real*”. 2003.
- Salvador Pozo Coronado. “*Curso de C++*”. 2003.